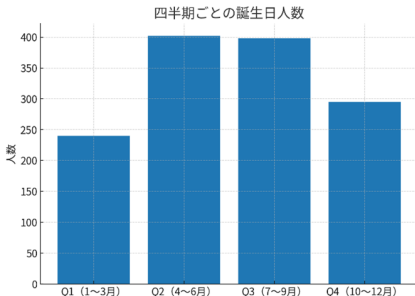
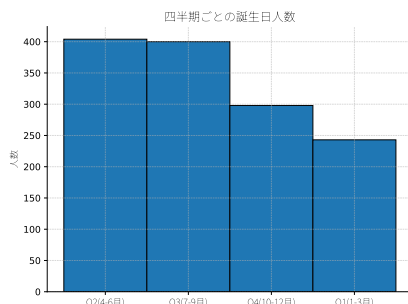
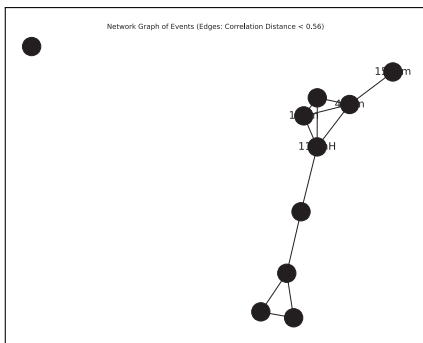
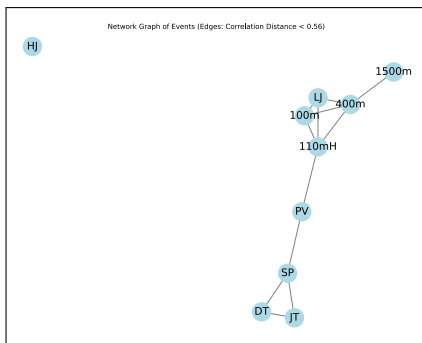


『生成 AI を活用したデータサイエンス入門：実例で学ぶ教科書』

(竹村彰通 監修, 今井貴史・松原悠・市川治 編, 学術図書出版社)

正誤表 第 1 刷用

頁	場所	修正前	修正後																
11	表 1.2	<table><tr><th>質問①への回答</th><th>度数</th></tr><tr><td>A</td><td>3</td></tr><tr><td>B</td><td>3</td></tr><tr><th>質問②への回答</th><th>1</th></tr></table>	質問①への回答	度数	A	3	B	3	質問②への回答	1	<table><tr><th>質問①への回答</th><th>度数</th></tr><tr><td>A</td><td>2</td></tr><tr><td>B</td><td>4</td></tr><tr><th>質問②への回答</th><th>1</th></tr></table>	質問①への回答	度数	A	2	B	4	質問②への回答	1
質問①への回答	度数																		
A	3																		
B	3																		
質問②への回答	1																		
質問①への回答	度数																		
A	2																		
B	4																		
質問②への回答	1																		
21	3 行目	ヒストグラムは、データの分布を視覚的に表現する最も基本的なグラフの一つです。横軸にデータの値（この場合は誕生月）、縦軸に頻度（人数）をとり、棒グラフで表現します。	ヒストグラムは、データの分布を視覚的に表現する最も基本的なグラフの一つであり、ある特定のデータを区間（この場合は誕生月）ごとに区切り、各区間の数値のばらつきを棒グラフに似た形で表現します。																
21	プロンプト 2.4	四半期ごとの誕生日人数のヒストグラムを作成してください。	日付を 4 月始まりの連続変数と見なします。四半期ごとの誕生日人数のヒストグラムを作成してください。																
21	プロンプト 2.4 回答	四半期ごとの誕生日人数のヒストグラムを作成しました。 	4 月を起点とした連続変数として四半期を配置し、四半期ごとの誕生日人数のヒストグラムを作成しました。 																
40	プロンプト 4.4	実測値（12 回と同等以上	実測値（12 回）と同等以上																
56	式 (5.2)	$\chi^2 = \frac{(\text{セル 1 の期待度数} - \text{セル 1 の観測度数})^2}{\text{セル 1 の期待度数}} + \frac{(\text{セル 2 の期待度数} - \text{セル 2 の観測度数})^2}{\text{セル 2 の期待度数}} + \dots$	$\chi^2 = \frac{(\text{セル 1 の観測度数} - \text{セル 1 の期待度数})^2}{\text{セル 1 の期待度数}} + \frac{(\text{セル 2 の観測度数} - \text{セル 2 の期待度数})^2}{\text{セル 2 の期待度数}} + \dots$																
72	6.6 節 6 行目	間取りデータは数値ではない（質的変数） だ ということです。	間取りデータは数値ではない（質的変数）ということです。																

頁	場所	修正前	修正後																																																																																																																																																																																																																																																		
82	脚注 5	日付は モジュール の正式な開始日からの経過日数で表現されています。VLE には モジュール の開始日より前からアクセスできるため、日付は負の値もとれます。	日付は プレゼンテーション の正式な開始日からの経過日数で表現されています。VLE には プレゼンテーション の開始日より前からアクセスできるため、日付は負の値もとれます。																																																																																																																																																																																																																																																		
100	プロンプト 8.10 回答	<table><thead><tr><th></th><th>100m</th><th>LJ</th><th>SP</th><th>HJ</th><th>400m</th><th>110mH</th><th>DT</th><th>PV</th><th>JT</th><th>1500m</th></tr></thead><tbody><tr><td>100m</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>LJ</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>SP</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td></tr><tr><td>HJ</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>400m</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td></tr><tr><td>110mH</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>1</td></tr><tr><td>DT</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td></tr><tr><td>PV</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td></tr><tr><td>JT</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>1500m</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr></tbody></table>		100m	LJ	SP	HJ	400m	110mH	DT	PV	JT	1500m	100m	0	1	0	0	1	1	0	0	0	0	LJ	1	0	0	0	1	1	0	0	0	0	SP	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0	HJ	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	400m	1	1	0	0	0	1	0	0	0	1	110mH	1	1	0	0	1	0	0	1	0	1	DT	0	0	1	0	0	0	0	1	1	0	PV	0	0	1	0	0	1	1	0	1	0	JT	0	0	1	0	0	0	1	1	0	0	1500m	0	0	0	0	1	1	0	0	0	0	<table><thead><tr><th></th><th>100m</th><th>LJ</th><th>SP</th><th>HJ</th><th>400m</th><th>110mH</th><th>DT</th><th>PV</th><th>JT</th><th>1500m</th></tr></thead><tbody><tr><td>100m</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>LJ</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>SP</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td></tr><tr><td>HJ</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>400m</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td></tr><tr><td>110mH</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>DT</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td></tr><tr><td>PV</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>JT</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>1500m</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr></tbody></table>		100m	LJ	SP	HJ	400m	110mH	DT	PV	JT	1500m	100m	0	1	0	0	1	1	0	0	0	0	LJ	1	0	0	0	1	1	0	0	0	0	SP	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0	HJ	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	400m	1	1	0	0	0	1	0	0	0	1	110mH	1	1	0	0	1	0	0	1	0	0	DT	0	0	1	0	0	0	0	0	1	0	PV	0	0	1	0	0	1	0	0	0	0	JT	0	0	1	0	0	0	1	0	0	0	1500m	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0
	100m	LJ	SP	HJ	400m	110mH	DT	PV	JT	1500m																																																																																																																																																																																																																																											
100m	0	1	0	0	1	1	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
LJ	1	0	0	0	1	1	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
SP	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0																																																																																																																																																																																																																																											
HJ	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
400m	1	1	0	0	0	1	0	0	0	1																																																																																																																																																																																																																																											
110mH	1	1	0	0	1	0	0	1	0	1																																																																																																																																																																																																																																											
DT	0	0	1	0	0	0	0	1	1	0																																																																																																																																																																																																																																											
PV	0	0	1	0	0	1	1	0	1	0																																																																																																																																																																																																																																											
JT	0	0	1	0	0	0	1	1	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
1500m	0	0	0	0	1	1	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
	100m	LJ	SP	HJ	400m	110mH	DT	PV	JT	1500m																																																																																																																																																																																																																																											
100m	0	1	0	0	1	1	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
LJ	1	0	0	0	1	1	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
SP	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0																																																																																																																																																																																																																																											
HJ	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
400m	1	1	0	0	0	1	0	0	0	1																																																																																																																																																																																																																																											
110mH	1	1	0	0	1	0	0	1	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
DT	0	0	1	0	0	0	0	0	1	0																																																																																																																																																																																																																																											
PV	0	0	1	0	0	1	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
JT	0	0	1	0	0	0	1	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
1500m	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0																																																																																																																																																																																																																																											
101	下 3 行目の図																																																																																																																																																																																																																																																				
120	脚注 1	旧・千葉波浪観測塔（北緯 35 610833°，東経 140 023333°，WGS84）	旧・千葉波浪観測塔（北緯 35.610833°，東経 140.023333°，WGS84）																																																																																																																																																																																																																																																		
132	11.2 節 4 行目	データセットは https://github.com/gephi/gephi/wiki/Datasets より取得可能	データセットは 本書のサポートサイト より取得可能																																																																																																																																																																																																																																																		
132	脚注 3	修正版が https://github.com/MADStudioNU/lesmiserables-character-network から取得できます。	修正版が https://github.com/MADStudioNU/lesmiserables-character-network から jean-complete.dat として取得できます。ただし本書で使ったデータとはデータ形式が異なるため、本章と同様の分析を行うには事前処理が必要です。																																																																																																																																																																																																																																																		
147	11.4 節 6 行目	モジュラリティ (modularity) 最大化に限定して説明 して います。	モジュラリティ (modularity) 最大化に限定して説明 し ます。																																																																																																																																																																																																																																																		

頁	場所	修正前	修正後
147	下から 6 行目	d_c はコミュニティ c 内の次数の合計です。	d_c はコミュニティ c 内のノードの次数の合計です。
148	図 11.2	$Q \approx 0.32$ $Q = 0$ $Q \approx 0.11$	$Q = 0.3$ $Q = 0$ $Q = -0.08$
174	課題〔2〕 1 行目	RGB の平均値をそのまま色の比率とみなし	RGB それぞれの平均値の割合をそのまま色の比率とみなし
175	本文 8 行目	地図地図上の	地図上の