

# 正誤表

## 『力学の基礎演習』

(荒井賢三・橋本正章 共著)

第1版第1刷, 第1版第2刷 共用

2012年6月6日発行

ページ, 問題番号	誤	正
p.7, <b>11</b> (3), 3行	$c^2 = \frac{(a-b)^2}{4\sin^4\theta}$	$c^2 = \frac{(a-b)^2}{4\sin^2\theta}$
p.10, 例題 <b>2.2</b> , 7行	(A.21)	(A.19)
p.11, 例題 <b>2.4</b> , 6行	(A.17)	(A.15)
p.12, 例題 <b>2.6</b> , 6行	(A.19)	(A.17)
p.17, <b>1</b> , 6行	$y = \frac{1}{2} \left( \frac{v_0^2}{g} - g\tau^2 \right)$	$y = \frac{1}{2} \left( \frac{v_0^2}{g} - \frac{1}{4}g\tau^2 \right)$
p.17, <b>2</b> , 4行	$\theta = \pi/12$	$\theta = \pi/12, 5\pi/12$
p.17, <b>3</b> , 3行	$x = v_0t \cos\theta, y = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0t \sin\theta$	$x = v_0t \cos\alpha, y = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0t \sin\alpha$
p.29, <b>1</b> , 3行	$W = \dots = -\int_v^0 \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2}mv^2 \right)$	$W = \dots = -\int_v^0 \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2}mv^2 \right) dt$
p.29, <b>2</b> , 2行	$W = \dots = \frac{1}{3}(x_2^2 - x_1^2)$	$W = \dots = \frac{1}{3}a(x_2^3 - x_1^3)$
p.30, <b>13</b> , 9行	$\frac{dE}{dt} = -bA^2(\beta^2 + \sigma^2) \cos^2(\sigma t + \alpha - \gamma)$	$\frac{dE}{dt} = -bA^2(\beta^2 + \sigma^2)e^{-2\beta t} \times \cos^2(\sigma t + \alpha - \gamma)$
p.40, <b>5</b> , 3行	$U = -\frac{GMm}{2a^2} \int_0^\pi \frac{a^2 \sin\theta' d\theta'}{\sqrt{r^2 + a^2 - 2ar \cos\theta'}}$	$U = -\frac{GMm}{2a^2} \int_0^\pi \frac{a^2 \sin\theta' d\theta'}{\sqrt{r^2 + a^2 - 2ar \cos\theta'}}$
p.41, <b>12</b> , 4行	$M = \frac{\pi^2 (r_1 + r_2)^3}{G T^2}$	$M = \frac{\pi^2 (r_1 + r_2)^3}{G 2T^2}$
p.41, <b>15</b> (2), 3行	$\left(\frac{dr}{dt}\right)^2 = \frac{-2E}{m} \left( -r^2 + \frac{GMmr}{-E} - \frac{mh^2}{-2E} \right)$	$\left(\frac{dr}{dt}\right)^2 = \frac{-2E}{m} \left( -r^2 + \frac{GMmr}{-E} - \frac{mh^2}{-2E} \right) \frac{1}{r^2}$
p.41, <b>15</b> (2), 7行	$dt = \frac{m}{-2E} \frac{rdr}{\sqrt{a^2\varepsilon^2 - (a-r)^2}}$	$dt = \sqrt{\frac{m}{-2E}} \frac{rdr}{\sqrt{a^2\varepsilon^2 - (a-r)^2}}$
p.41, <b>17</b> , 3行	$\left(\frac{dr}{dt}\right)^2 = \frac{2E}{m} \left( r^2 + \frac{GMm}{E} - \frac{mh^2}{2E} \right)$	$\left(\frac{dr}{dt}\right)^2 = \frac{2E}{m} \left( r^2 + \frac{GMm}{E} - \frac{mh^2}{2E} \right) \frac{1}{r^2}$
p.50, <b>4</b> (2), 1行	北向き ( $\dot{x} = v$ ) のとき	北向き ( $\dot{x} = -v$ ) のとき
p.51, <b>14</b> (i), 2行	$r = A \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \omega^2}t + \alpha) + \frac{l\omega_0^2}{\omega_0^2 - \omega^2}$	$r = A \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \omega^2}t + \alpha) + \frac{l\omega_0^2}{\omega_0^2 - \omega^2} + l$
p.51, <b>14</b> (ii), 3行	$+B_2 \exp(-\sqrt{\omega^2 - \omega_0^2}t) - \frac{l\omega_0^2}{\omega^2 - \omega_0^2}$	$+B_2 \exp(-\sqrt{\omega^2 - \omega_0^2}t) - \frac{l\omega_0^2}{\omega^2 - \omega_0^2} + l$
p.51, <b>14</b> (iii), 2行	$r = \frac{1}{2}l\omega_0^2 t^2 + C_1 t + C_2$	$r = \frac{1}{2}l\omega_0^2 t^2 + C_1 t + C_2 + l$

ページ, 問題番号	誤	正
p.56, 図 6.4 台上の質点の質量 重心に作用する重力	$m_1$ $m_2g$	$m_2$ $m_1g$
p.61, 2, 8 行	質点は常に斜面上にあるから	台の先端を原点とする相対座標を用い, $m_1$ と $m_2$ の位置を $(x'_1, y'_1), (x'_2, y'_2)$ とすると $x_2 - x_1 = x'_2 - x'_1, y_2 - y_1 = y'_2 - y'_1$ であるから ( $m_2$ の $m_1$ に対する相対加速度の方向は $-\tan \alpha$ )
9 行	$\tan \alpha = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \dots$	$\tan(\pi - \alpha) = -\tan \alpha = \frac{y'_2}{x'_2}$ $= \frac{y_2 - y_1 + y'_1}{x_2 - x_1 + x'_1} = \dots$
10 行	$= -\frac{(R/m_2) \cos \alpha - g}{(1/m_1 + 1/m_2)R \sin \alpha}$	$= \frac{(R/m_2) \cos \alpha - g}{(1/m_1 + 1/m_2)R \sin \alpha}$
13 行	$\ddot{x}_1 = \frac{m_2 \sin \alpha \cos \alpha}{m_1 + m_2 \sin^2 \alpha} g$	$\ddot{x}_1 = -\frac{m_2 \sin \alpha \cos \alpha}{m_1 + m_2 \sin^2 \alpha} g$
14 行	$\ddot{x}_2 = -\frac{m_1 \sin \alpha \cos \alpha}{m_1 + m_2 \sin^2 \alpha} g$	$\ddot{x}_2 = \frac{m_1 \sin \alpha \cos \alpha}{m_1 + m_2 \sin^2 \alpha} g$
p.61, 5, 8 行	$T = 2\pi \sqrt{\frac{(a_1 + a_2)^3}{m_1 + m_2}}$	$T = 2\pi \sqrt{\frac{(a_1 + a_2)^3}{G(m_1 + m_2)}}$